

**PERANCANGAN DAN IMPLEMENTASI *AUTOMATED GUIDED VEHICLE*
(AGV) DENGAN SISTEM PENGENDALI ARAH PADA RODA DEPAN
MENGUNAKAN SISTEM *FUZZY LOGIC***

*(DESIGN AND IMPLEMENTATION OF AUTOMATED GUIDED VEHICLE (AGV)
WITH DIRECTION CONTROL SYSTEM IN FRONT WHEEL USING FUZZY LOGIC
SYSTEM)*

TUGAS AKHIR

Diajukan Untuk Memenuhi Syarat Menyelesaikan Pendidikan
Pada Program Studi Strata 1 Teknik Elektro
Universitas Telkom

Disusun oleh:

AFRURSAH SATRIO BIA PRATAMA

NIM: 1105110003



FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2015