

KATA PENGANTAR

Puji syukur kehadiran Tuhan Yesus Kristus, atas kasih dan karunia-Nya penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir dengan judul **Rancang Bangun Kestabilan Posisi Robot Kapal Selam Menggunakan Metode *Fuzzy Logic***. Tugas Akhir ini disusun sebagai syarat dalam menyelesaikan pendidikan tahap sarjana pada Fakultas Teknik Elektro Universitas Telkom.

Penulis menyadari bahwa Tugas Akhir ini masih jauh dari kesempurnaan. Oleh karena itu, penulis mengharapkan saran dan kritik yang membangun untuk memperbaiki Tugas Akhir ini.

Dengan segala kerendahan hati, penulis berharap semoga Tugas Akhir ini dapat dikembangkan ke arah yang lebih baik dan bermanfaat bagi pembaca dan panulis khususnya, serta bagi dunia pendidikan pada umumnya.

Bandung, Oktober 2015

Penulis