

## Daftar Pustaka

- [1] An 800 Years Old Ancestor: Today's Science of Robotics and Al-Jazari. Diakses pada tanggal 4 Januari 2016 (<http://muslimheritage.com/article/800-years-old-ancestor-today%E2%80%99s-science-robotics-and-al-jazari>)
- [2] Dr. Picard, Rosalind. 2013. "Robots will have a Role in Healthcare". Amerika Serikat : Massachusetts Institute of Technology (MIT)
- [3] Rizal, A. 2014. Instrumentasi Biomedis. Yogyakarta:Graha Ilmu.
- [4] TowerPro MG995 Servo. Diakses pada tanggal 28 Desember 2015. (<http://www.servodatabase.com/servo/towerpro/mg995>)
- [5] Syahwil, Muhammad. 2013. "Panduan Mudah Simulasi & Praktek Mikrokontroler Arduino". Yogyakarta: ANDI.
- [6] Arduino Uno. Diakses pada tanggal 224 Desember 2015. (<https://www.arduino.cc/en/Main/ArduinoBoardUno>)
- [7] Vikri, Aldim Irfani. 2014. **Komunikasi Pengiriman Data Dengan Protokol Zigbee Menggunakan Mekanisme Internet *Checksum* Untuk Mengubah Parameter Modul Arduino**. Malang: Universitas Brawijaya.
- [8] Xbee Shield For Arduino. Diakses pada tanggal 28 Desember 2015. ([http://www.dfrobot.com/wiki/index.php/xbee\\_shield\\_for\\_arduino\\_\(no\\_Xbee\)\\_%28SKU%3ADFR0015%29](http://www.dfrobot.com/wiki/index.php/xbee_shield_for_arduino_(no_Xbee)_%28SKU%3ADFR0015%29))
- [9] Nainggolan, Ezra Meliora. 2015. **Perancangan Dan Implementasi Tangan Robot Buatan Dengan Menggunakan Elektromiogram**. Bandung : Universitas Telkom
- [10] Ismail, Ikhsan. 2015. **Implementasi Logika Fuzzy Dan Kalman Filter Untuk Kendali Lengan Robot Menggunakan Gestur Tangan Manusia**. Bandung : Universitas Telkom.
- [11] Saftian, Hafizh. 2015. **Perancangan dan Implementasi Sistem Robot Penggenggam Benda Menggunakan Fuzzy Logic**. Bandung : Universitas Telkom.
- [12] Udayana, Made Arya Nengga. 2014. **Desain dan Implementasi Sistem Kendali Lengan Robot Secara Nirkabel Berbasis FPGA**. Bandung: Universitas Telkom.