

DAFTAR GAMBAR

BAB I PENDAHULUAN	1
BAB II DASAR TEORI	5
Gambar 2.1 Pergerakan Pada <i>Quadcopter</i>	6
Gambar 2.2 Gerakan Akselerasi	7
Gambar 2.3 Gerakan Mengguling	7
Gambar 2.4 Gerakan Mengangguk	8
Gambar 2.5 Gerakan Menggeleng	8
Gambar 2.6 Diagram Blok Kontroller	10
Gambar 2.7 ArduFlyer V2.5	11
Gambar 2.8 GPS Ublox	12
Gambar 2.9 Radio Telemetri 3DR 433 Mhz	12
Gambar 2.10 <i>Electronic Speed Control</i> (ESC)	13
Gambar 2.11 Diagram Motor DC <i>Brushless</i>	14
Gambar 2.12 Arsitektur Android	15
Gambar 2.13 Aplikasi Android Studio	17
BAB III PERANCANGAN DAN IMPLEMENTASI	19
Gambar 3.1 Blok Diagram Sistem	20
Gambar 3.2 <i>Flowchart</i> Sistem dan <i>Software</i>	23
Gambar 3.3 Diagram Blok <i>Hardware</i>	25
BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISIS SISTEM	27
Gambar 4.1 Pengujian Jarak Wahana Terhadap Operator	28
Gambar 4.2 Pengujian Akurasi GPS Pada Saat Wahana Lepas Landas	29
Gambar 4.3 Pengujian Akurasi GPS, Wahana Mengikuti Operator	29
Gambar 4.4 Pengujian Akurasi GPS, Wahana Mengikuti Jalur Operator	29
Gambar 4.5 Diagram Blok Sistem PID Pada Wahana	31
Gambar 4.6 Grafik Analisis PID Gerakan <i>Pitch</i>	32
Gambar 4.7 Grafik Analisis PID Gerakan <i>Pitch</i> Acuan	32
Gambar 4.8 Grafik Analisis PID Gerakan <i>Roll</i>	33

Gambar 4.9 Grafik Analisis PID Gerakan <i>Roll</i> Acuan	33
BAB V PENUTUP	35