

**PERANCANGAN DAN IMPLEMENTASI SISTEM KENDALI PID PADA  
*AUTONOMOUS MOVING FORWARD QUADCOPTER***

***DESIGN AND IMPLEMENTATION OF PID CONTROL SYSTEM IN  
AUTONOMOUS MOVING FORWARD QUADCOPTER***

**TUGAS AKHIR**

Diajukan untuk memenuhi sebagian dari persyaratan memperoleh gelar Sarjana  
Teknik

Oleh :

**RIZKAR FEBRIAN**

**1108090039**



**PROGRAM STUDI S1 TEKNIK FISIKA  
FAKULTAS TEKNIK  
UNIVERSITAS TELKOM  
BANDUNG 2016**