

**DESAIN DAN IMPLEMENTASI KENDALI ROBOT JARI  
DENGAN PERINTAH SUARA MENGGUNAKAN METODE  
HIDDEN MARKOV MODEL (HMM)**

**DESIGN AND IMPLEMENTATION OF FINGER ROBOT WITH  
VOICE CONTROL USING HIDDEN MARKOV MODEL  
METHOD(HMM)**

**TUGAS AKHIR**

Disusun dalam rangka memenuhi salah satu persyaratan untuk menyelesaikan

Program Studi Strata 1 Teknik Elektro

Disusun Oleh:

**JUSE WISMAN OKTABRI**

**1105120054**



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO**

**UNIVERSITAS TELKOM**

**BANDUNG**

**2016**