

**DESAIN DAN IMPLEMENTASI SENSOR KAMERA SEBAGAI
PENDETEKSI GARIS PADA ROBOT MOBIL
PENGIKUT GARIS**

*(Design And Implementation Camera Sensor As Line Detector on Line
Follower Mobile Robot)*

TUGAS AKHIR

Diajukan sebagai syarat untuk memperoleh gelar
Sarjana Teknik pada Program Studi Teknik Elektro
Universitas Telkom

Oleh:

ENDANG RUSIANA

115070074



**DEPARTEMEN ELEKTRO DAN KOMUNIKASI
FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS TELKOM
BANDUNG
2013**