

KATA PENGANTAR



Alhamdulillah, segala puji syukur penulis panjatkan kepada Allah SWT yang telah memberikan karunia, rahmat, dan hidayah-Nya sehingga tugas akhir dengan judul “**Desain dan Implementasi Kontrol PID Adaptif Pada Sistem Navigasi Robot Pendeteksi Kebocoran Gas**” dapat terselesaikan dengan baik. Tugas akhir ini disusun sebagai salah satu syarat kelulusan pada Program S1 Teknik Elektro Institut Teknologi Telkom Bandung.

Penulis mengucapkan terima kasih kepada semua pihak yang telah memberikan dukungan sehingga tugas akhir ini dapat diselesaikan. Sebagai manusia yang tidak lepas dari khilaf dan lupa, penulis juga menyadari bahwa tugas akhir ini masih ada kekurangan yang disebabkan karena keterbatasan kemampuan yang penulis miliki. Untuk itu, penulis mohon maaf sebesar-besarnya apabila terdapat kesalahan di dalam penulisan tugas akhir ini. Saran dan kritik yang membangun bisa dikirim langsung melalui email di dewanarendra115@gmail.com

Demikian, semoga ilmu yang ada pada tugas akhir ini dapat bermanfaat bagi penulis pada khususnya dan pembaca sekalian. Terima kasih.

Bandung, Mei 2013

Penulis

Dewa Narendra