

DAFTAR ISI

KATA PENGANTAR	i
ABSTRAK	ii
ABSTRACT.....	iii
DAFTAR ISI.....	iv
DAFTAR GAMBAR	vi
DAFTAR TABEL.....	vii
DAFTAR LAMPIRAN.....	viii
BAB 1 PENDAHULUAN	9
1.1 LATAR BELAKANG.....	9
1.2 RUMUSAN MASALAH	10
1.3 TUJUAN	10
1.4 BATASAN MASALAH	10
1.5 DEFINISI OPERASIONAL	11
1.6 METODE Pengerjaan	12
BAB 2 DASAR TEORI	14
2.1 TUNA NETRA.....	14
2.2 TINGKAT TUNA NETRA.....	14
2.3 RANGKAIAN ELEKTRONIKA.....	16
2.3.1 Mikrokontroler.....	16
2.3.2 SENSOR	19
2.3.3 Motor getar.....	21
2.3.4 Baterai	22
2.3.1 Transistor	23
BAB 3 ANALISIS DAN PERANCANGAN.....	24
3.1 Gambaran Sistem Saat Ini	24
3.2 Gambaran Skematik	24
3.2 Perancangan Implementasi alat bantu tuna netra	27
3.2.1 Perancangan Perangkat Keras	27

3.3	Kebutuhan Perangkat Keras dan Perangkat Lunak.....	28
BAB 4	IMPLEMENTASI DAN PENGUJIAN	29
4.1	Implementasi	29
4.1.1	Pemasangan pada Implementasi Hardware	30
4.1.2	Implementasi software.....	31
4.1.3	Flowchart Pada Implementasi	33
4.2	Pengujian.....	34
4.2.1	Sensor Ultrasonik atau PING Parallax Dalam kondisi diam	35
4.2.2	Pengujian Sensor Ultrasonik PING Parallax Dalam kondisi berjalan	37
4.2.3	Pengujian Motor Getar atau DC.....	38
4.2.4	Pengujian Implementasi Menggunakan Arduino.....	40
BAB 5	KESIMPULAN	44
5.1	Kesimpulan	44
5.2	Saran	44
LAMPIRAN		46