

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Atmel Datasheet, *Microcontroller Atmega328*.
- [2] Gitakarma, dkk..2014.*Alat Bantu Survey Bawah Air Menggunakan Amoba, Robot Berbasis Rov*. Bali:Universitas Pendidikan Ganesha.
- [3] Adolf, Mediocto Sahat, dkk..2011.*Implementasi Sistem Tampilan Lokasi Berbasis GPS di Kereta Api Sebagai Pemandu Otomatis*.Bandung:IT Telkom.
- [4] M. Drtill, *Electronic and sensor design of an autonomous underwater vehicle*, Perth, Australia: The University of Western Australia, 2006.
- [5] Tapilatu, Yosmina , dan Augy Syaihailatua.2014. “Prosiding lok 2014 Pentingnya eksplorasi perairan laut dalam di Kepulauan Maluku submitted”.
[online]. Tersedia dari:
(http://lipi.go.id/publikasi/prosiding_lok_2014_pentingnya-eksplorasi-perairan-laut-dalam-di-kepulauan-maluku_submitted/2970.diakses tanggal 6 Juli 2017)
- [6] Vukic, Z., & Velagic, J.*Comparative Analysis Of Mamdani And Sugeno Type Fuzzy Autopilots For Ships. CD Proceedings of the Fifth European Control Conference (Paper No. F0505)*. Karlsruhe, Germany.1999.
- [7] Suyanto.2007.*Artificial Intelegent*.Bandung:Informatika Bandung.
- [8] Suwito, Mohamad Ridwan, dkk..2014.*Rancang Bangun Prototype Sistem Kontrol Penjejak Lintasan Pada Kapal Tanpa Awak Menggunakan Fuzzy Logic*.Surabaya:Institut Teknologi Sepuluh Nopember.
- [9] Wijaya,Purba.2010.*Alat Pelacak Lokasi Berbasis GPS Via Komunikasi seluler*.Jurnal Teknik Elektro.Vol 12:2