

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS.....	iii
ABSTRAK	iv
ABSTRACT	iv
KATA PENGANTAR	v
LEMBAR UCAPAN TERIMA KASIH.....	vi
DAFTAR GAMBAR.....	xi
DAFTAR TABEL	xii
DAFTAR ISTILAH.....	xiii
BAB 1 PENDAHULUAN	1
1.1. Latar Belakang Masalah.....	1
1.2. Tujuan dan Manfaat	2
1.3. Rumusan Masalah.....	2
1.4. Pembatasan masalah.....	2
1.5. Metode Penelitian	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	4
2.1. <i>Waiters robot</i> Pengikut Garis	4
2.2. Sistem Kendali.....	5
2.3. Antarmuka Sistem Operasi.....	6
2.4. Konsep Kerja <i>Waiters Robot</i>	6
BAB III PERANCANGAN SISTEM.....	8
3.1. Perancangan Sistem <i>Waiters robot</i> Pengikut Garis	8
3.2. Blok Diagram <i>Waiters Robot</i>	9
3.3. Perancangan Perangkat Keras.....	13
3.4. Perancangan <i>Wireless</i> Perangkat <i>Waiter robot</i>	14

3.5. Diagram Alir sistem	14
3.6. App Inventor.....	17
BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISIS	19
4.1. Pengujian sensor <i>Photodiode</i> dan <i>LED</i>	19
4.1.1. Tujuan Pengujian.....	19
4.1.2. Peralatan Pengujian	19
4.1.3. Cara Pengujian	19
4.1.4. Hasil Pengujian dan Analisa	19
4.2. Pengujian Jalur.....	22
4.2.1. Tujuan Pengujian.....	22
4.2.2. Peralatan Pengujian	22
4.2.3. Cara Pengujian	22
4.2.4. Hasil Pengujian dan Analisa	22
4.3. Pengujian <i>Bluetooth</i>	23
4.3.1. Tujuan Pengujian.....	23
4.3.2. Peralatan Pengujian	23
4.3.3. Cara Pengujian	23
4.3.4. Hasil Pengujian dan Analisa	24
4.4. Perancangan Aplikasi Sederhana <i>Waiters robot</i>	25
4.4.1. Tujuan Pengujian.....	25
4.4.2. Peralatan Pengujian	25
4.4.3. Cara Pengujian	25
4.4.4. Hasil Pengujian dan Analisa	25
4.5. Pengujian Sistem <i>Waiters robot</i>	26
4.5.1. Tujuan Pengujian.....	26
4.5.2. Peralatan Pengujian	26

4.5.3. Cara Pengujian	27
4.5.4. Hasil Pengujian dan Analisa	27
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN	32
5.1. Kesimpulan.....	32
5.2. Saran.....	32
DAFTAR PUSTAKA	34
LAMPIRAN	35