

**SISTEM PENGENDALI GERAK ROBOT BERBASIS PENGIKUT  
DINDING DAN PENGIKUT GARIS**

*ROBOT MOTION CONTROLLING SYSTEM BASED ON WALL AND LINE  
FOLLOWER*

**TUGAS AKHIR**

Oleh :

**ZULAIKHA**

**NIM: 1105132033**

**Program Studi S-1 Teknik Elektro**



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO  
UNIVERSITAS TELKOM  
BANDUNG  
2017**