

**PERANCANGAN KENDALI PID UNTUK MENJAGA SIKAP PADA UAV
*QUADCOPTER***

*DESIGN CONTROL PID TO MAINTAIN THE ATTITUDE OF UAV
QUADOPTER*

TUGAS AKHIR

Disusun dalam rangka memenuhi salah satu persyaratan untuk menyelesaikan
Program Studi Strata 1 Teknik Elektro

Disusun oleh :

Muhammad Qasim

1105130001



FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2017