

## **DAFTAR PUSTAKA**

- [1] I. Conference, “Swing-up Fuzzy Control of an Inverted Pendulum System for Control Education with an Experimental Kit Intelligent Systems and Emotional Engineering Lab. Chungnam National University,” *Int Conf Control Autom Syst 2008*, pp. 1709–1714, 2008.
- [2] K. Sultan, “Inverted Pendulum Analysis, Design, and Implementation,”, 2003.
- [3] Rachman, Elvandry Ghiffary. "Perancangan dan Implementasi Pendulum Terbalik Menggunakan Kendali PID". Tugas Akhir. Bandung. 2018.
- [4] Santoso, Muhammad Dimas Arief. "Perancangan Dan Implementasi Pendulum Terbalik Menggunakan Kontrol Logika Fuzzy". Tugas Akhir. Bandung. 2018.
- [5] Rizki, Amelia Septiani. "Perancangan Sistem Kendali Untuk Kestabilan Pendulum Terbalik Menggunakan Metode Logika Fuzzy". Tugas Akhir. Bandung. 2018.
- [6] S. Reza Dwi Imami, Aris Triwiyatno, “Desain Kontrol Inverted Pendulum Dengan Metode Kontrol Robust Fuzzy,” vol.VOL.2, NO., 2013.
- [7] Mauladi dan Tri Suratno. “Analisis Penentu Antarmuka Terbaik Berdasarkan Eye Tracking Pada Sistem Informasi Akademik Universitas Jambi”. Jurnal ISSN : 0852-8349. Jambi. 2016.
- [8] Khairurrizqi, Aris Rahmansyah, Teddy Hendiawan. “Perancangan *Graphical User Interface* “Si Jambe” sebagai media pembelajaran di Jambi”. Jurnal ISSN : 2355-9349. Jawa Barat. 2015.