

DAFTAR ISTILAH

AMCL : Adaptive Monte *Localization* and Mapping

ROS : Robot Operating System

Pose : Posisi dan orientasi Mobile Sensor Pada Kordinat kartesian

TF : Tranform *mobile sensor*

IP : *Intenet Protocol*

PC : *Personal Computer*

Driver : Perangkat lunak yang bertugas mengontrol setiap perangkat keras agar dapat berinteraksi dengan sistem.