

DAFTAR TABEL

Tabel 1.1 Jadwal dan <i>Milestone</i>	4
Tabel 2.1 Fungsi Pin Dari Modul Bluetooth HC-05.	10
Tabel 3.1 Keterangan mekanik robot <i>rover</i>	19
Tabel 3.2 Spesifikasi <i>L293D motor driver module</i>	20
Tabel 3.3 Spesifikasi <i>motor DC 12V</i>	21
Tabel 3.4 Spesifikasi baterai 18650.	22
Tabel 3.5 Spesifikasi module bluetooth HC-05.	23
Tabel 3.6 Spesifikasi Arduino Uno R3.	24
Tabel 4.1 Hasil pengujian kecepatan robot <i>rover</i>	27
Tabel 4.2 Hasil pengujian kecepatan robot <i>rover</i> melewati rintangan dengan jarak tempuh 2 meter.	28
Tabel 4.3 Hasil pengujian kelurusan jalan dari robot <i>rover</i>	29
Tabel 4.4 Pengujian kelurusan jalan robot <i>rover</i> saat melewati rintangan dengan jarak tempuh 2 meter.	31
Tabel 4.5 Pengujian belok kanan robot <i>rover</i>	33
Tabel 4.6 Pengujian belok kiri robot <i>rover</i>	33