

DAFTAR ISI

ABSTRAK	iv
DAFTAR ISI	v
DAFTAR GAMBAR	vii
DAFTAR TABEL	viii
BAB I	1
PENDAHULUAN	1
1.1.Latar Belakang	1
1.2. Rumusan Masalah	2
1.3. Tujuan.....	2
1.4. Batasan Masalah.....	2
1.5 Rencana Kegiatan	2
1.6. Jadwal Kegiatan	4
BAB II	5
KAJIAN PUSTAKA	5
2.1. Related Work.....	5
2.2. Internet Of Things.....	6
2.3. Drone	6
2.4. GPS	7
2.5. <i>Raspberry Pi 3 Model B+</i>	7
2.6. Formula Hubeny	8
BAB III	10
PERANCANGAN ALUR PEMODELAN	10

3.1. Metodologi Alur Penelitian	10
3.1.1. Perumusan masalah.....	10
3.1.2. Analisis Kebutuhan	10
3.1.3. Perancangan Dan Implementasi Sistem.....	11
3.1.4. Pengujian sistem.....	11
3.1.6. Laporan	11
3.2. Perancangan Alat dan Sistem	11
3.2.1 Spesifikasi Perangkat Keras dan Lunak	13
3.3. Skenario Pengujian	14
3.5.1. Pengujian Terhadap Kestabilan <i>Drone</i>	14
3.5.2. Pengujian Navigasi Drone Menggunakan Formula Hubeny	14
BAB 4	16
IMPLEMENTASI, HASIL, DAN PEMBAHASAN	16
1. Implementasi	16
1.1. Pembuatan Perangkat keras	16
1.2. Perangkat lunak.....	17
1.3. Pengujian Teknis.....	19
2. Hasil	20
2.1. Data penerbangan.....	21
2.2. Koordinat	21
3. Pembahasan.....	22
BAB 5	23
KESIMPULAN	23