

## **KATA PENGANTAR**

Puji syukur penulis panjatkan kepada Tuhan Yang Maha Esa, karena atas karunia dan rahmat-Nya penulis dapat menyelesaikan usulan penelitian yang berjudul Analisis Kinerja metode Hubeny Formula dalam Navigasi Drone Otonomus menggunakan GPS yang dimulai dan dilaksanakan sejak bulan Januari 2019.

Usulan penelitian ini dapat terselesaikan atas bimbingan dan dukungan dari berbagai pihak selama penulisan dan penelitian berlangsung. Maka dari itu, Penulis hendak menyampaikan terima kasih kepada :

1. Allah SWT yang telah memberikan kelancaran dan kemudahan bagi penulis dalam menyelesaikan skripsi.
2. Kedua orang tua yang telah memberikan motivasi bagi penulis untuk menyelesaikan skripsi.
3. Bapak Aji Gautama Putrada, S.T., M.T. dan bapak Maman Abdurohman, S.T., M.T. selaku dosen pembimbing yang penuh kesabaran membimbing dan mengarahkan penulisan dalam menyelesaikan penyusunan skripsi ini.
4. Seluruh bapak/ibu dosen Fakultas Informatika Telkom University yang telah memberikan ilmu dan pengetahuan yang bermanfaat kepada penulis selama perkuliahan.
5. Serta semua pihak yang tidak dapat disebutkan satu persatu yang telah membantu penulis dalam menyelesaikan skripsi.

Penulis menyadari, skripsi ini masih jauh dari kesempurnaan, untuk itu dengan segala kerendahan hati penulis mohon maaf sebesar-besarnya. Kritik dan saran yang membangun sangat penulis harapkan demi kesempurnaan skripsi ini. Semoga skripsi ini dapat memberikan manfaat bagi berbagai pihak.

Bandung, 23 januari 2021

Kindi Mauludi