

DAFTAR GAMBAR

Gambar II- 1 Prinsip Kerja Konsep	4
Gambar II- 2 <i>Quadcopter</i>	5
Gambar II- 3 Pixhawk <i>Flight controller</i>	6
Gambar II- 4 Mission Planner.....	8
Gambar III - 1 Diagram Blok Sistem.....	10
Gambar III - 2 <i>Waypoint</i> Diagram.....	11
Gambar III - 3 Desain Perangkat Keras.....	13
Gambar III - 4 Frame <i>Quadcopter</i>	14
Gambar III - 5 Pixhawk PX4	15
Gambar III - 6 Datasheet Sunnysky 800 KV	16
Gambar III - 7 Propeller Gemfan 1045.....	17
Gambar III - 8 Electronic Speed Control.....	18
Gambar III - 9 Baterai Tattu 5200 mAH	18
Gambar III - 10 Telemetry 433 MHz.....	19
Gambar III - 11 Flowchart <i>Quadcopter</i>	20
Gambar III - 12 Menu Awal Mission Planner	21
Gambar III - 13 Menu “Plan” Mission Planner	21
Gambar III - 14 Menu “Setup” Mission Planner	22
Gambar IV - 1 Plot diagram pemakaian arus uji daya terbang	23
Gambar IV - 2 Plot diagram ketinggian dan eror.....	24
Gambar IV - 3 Plot diagram servo output.....	25
Gambar IV - 4 Perbandingan arus dan ketinggian 10 m	26
Gambar IV - 5 Perbandingan arus dan ketinggian 20 m	26
Gambar IV - 6 Perbandingan arus dan ketinggian dengan waktu terbang.....	27
Gambar IV - 7 Perbandingan arus dan ketinggian dengan waktu terbang.....	28
Gambar IV - 8 perbandingan Alt pada GPS dengan Pixhawk	29
Gambar IV - 9 Plot diagram servo output.....	30
Gambar IV - 10 capture pada ketinggian 10m	33