

## DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN .....	i
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS .....	ii
ABSTRAK .....	iii
<i>ABSTRACT</i> .....	iv
KATA PENGANTAR .....	v
UCAPAN TERIMA KASIH.....	vi
DAFTAR ISI.....	vii
DAFTAR GAMBAR .....	x
DAFTAR TABEL.....	xi
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1. Latar Belakang .....	1
1.2. Rumusan Masalah .....	2
1.3. Tujuan .....	2
1.4. Batasan Masalah.....	2
1.5. Sistematika Penulisan.....	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	4
2.1. Gempabumi .....	4
2.2. Tsunami.....	4
2.3. Gelombang Laut.....	4
2.4. <i>Peak Ground Acceleration (PGA)</i> .....	5
2.5. <i>Internet of Things</i> .....	5
2.6. <i>Arduino IDE</i> .....	6
2.7. <i>Arduino</i> .....	6
2.7.1. <i>SIM800L</i> .....	7
2.7.2. <i>MPU6050</i> .....	8
2.7.3. Ultrasonik.....	9
2.8. Skala Intensitas Gempa Bumi (SIG-BMKG).....	10
2.9. Algoritma Logika Fuzzi .....	10
2.10. <i>Thingspeak</i> .....	11
2.11. Kalibrasi Sensor .....	12
2.11.1. Sensor <i>MPU6050 Accelerometer</i> dan <i>Gyroscope</i> .....	12

2.12. Parameter Pengukuran .....	12
2.12.1. Nilai <i>Peak Ground Acceleration</i> .....	12
2.12.2. Kecepatan Gelombang .....	13
2.12.3. Kecepatan Sudut .....	14
2.12.4. Ketinggian Gelombang .....	14
2.12.5. Kecepatan Gelombang .....	15
<b>BAB III ANALISIS DAN PERANCANGAN SISTEM</b> .....	<b>16</b>
3.1. Gambaran Umum Sistem .....	16
3.2. Analisis Sistem .....	17
3.2.1. Data Yang di Gunakan .....	17
3.2.2. Kebutuhan Perangkat Keras .....	17
3.2.3. Kebutuhan Perangkat Lunak .....	18
3.3. Gambaran Umum Perancangan Sistem .....	18
3.4. Gambaran Diagram Alir Sistem .....	18
3.4.1. Perancangan Sensor .....	19
3.4.2. Algoritma Logika Fuzzy Mamdani .....	20
3.5. Contoh Kasus Pada Sistem .....	26
3.5.1. Ketinggian Gelombang .....	26
3.5.2. Nilai GAL .....	26
3.5.3. Kecepatan Gelombang .....	27
3.5.4. Fuzzifikasi .....	27
3.5.5. Inferensi .....	28
3.5.6. Defuzzifikasi .....	29
<b>BAB IV IMPLEMENTASI DAN PENGUJIAN SISTEM</b> .....	<b>30</b>
4.1. Implementasi .....	30
4.1.1. Pengujian dan Analisa Perangkat Keras .....	30
4.1.1.1. Pengujian Kalibrasi Sensor .....	30
4.1.2. Pengujian Data <i>MPU6050</i> .....	31
4.1.2.1. Pengujian Sensor <i>MPU6050 Accelerometer</i> .....	32
4.1.2.2. Pengujian Sensor <i>MPU6050 Gyroscope</i> .....	33
4.1.3. Implementasi Realisasi Sistem .....	34
4.2. Implementasi Pengiriman Data .....	35

4.3. Pengujian Validasi Data.....	36
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....	44
5.1. Kesimpulan .....	44
5.2. Saran.....	44
DAFTAR PUSTAKA .....	45