

## DAFTAR ISTILAH

- CLF : *control lyapunov function*
- CBF : *control barrier function*
- CLBF : *control lyapunov-barrier function*
- ROI : *region of interest*
- PWM : *pulse width modulation*
- *Equilibrium Point* : titik kesetimbangan
- *Barrier* : *obstacle* yang harus dihindari oleh robot