

**PERMODELAN *ROBOT BALANCER* DENGAN  
*DYNAMICMODEL***

***BALANCER ROBOT WITH DYNAMIC MODEL***

**TUGAS AKHIR**

Disusun sebagai syarat memperoleh gelar Sarjana Teknik pada

Program Studi S1 Teknik Elektro Universitas Telkom

Disusun Oleh :

**Dzulfikri Ramdhan Putra  
1102162258**



**Universitas  
Telkom**

**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO**

**UNIVERSITAS**

**TELKOM**

**BANDUNG**

**2022**