

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1	Penelitian Terkait	17
Tabel 2.2	DoF Bagian Kaki Robot Badaya_SAS	20
Tabel 3.1	Spesifikasi Raspberry Pi 4 Modul B.....	32
Tabel 3.2	Spesifikasi Servo Dynamixel.....	34
Tabel 3.3	Spesifikasi Baterai LiPo 4S	35
Tabel 3.4	Spesifikasi U2D2	36
Tabel 3.5	Spesifikasi U2D2 Power Hub.....	37
Tabel 3.6	Spesifikasi Mini560	38
Tabel 3.7	Parameter URDF	43
Tabel 4.1	Tabel Pengujian Performa Package TRAC-IK	47
Tabel 4.2	Nilai Posisi Error Kaki Kanan (DS)	49
Tabel 4.3	Nilai Posisi Error Kaki Kiri (DS).....	49
Tabel 4.4	Nilai Posisi Error Kaki Kanan (SS).....	50
Tabel 4.5	Nilai Posisi Error Kaki Kiri (SS)	50