

## DAFTAR ISI

<b>LEMBAR PENGESAHAN .....</b>	<b>ii</b>
<b>LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS .....</b>	<b>iii</b>
<b>IDENTITAS BUKU .....</b>	<b>iv</b>
<b>ABSTRAK.....</b>	<b>v</b>
<b><i>ABSTRACT .....</i></b>	<b>vii</b>
<b>KATA PENGANTAR .....</b>	<b>viii</b>
<b>UCAPAN TERIMAKASIH.....</b>	<b>ix</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>xi</b>
<b>DAFTAR ISTILAH.....</b>	<b>xv</b>
<b>DAFTAR SINGKATAN .....</b>	<b>xvi</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN .....</b>	<b>1</b>
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Tujuan dan Manfaat.....	2
1.3 Rumusan Masalah .....	2
1.4 Batasan Masalah.....	2
1.5 Metodologi.....	3
1.6 Sistematika Penulisan.....	4
<b>BAB II DASAR TEORI .....</b>	<b>5</b>
2.1 Kucing.....	5
2.2 <i>Computer Vision</i> .....	6
2.3 <i>YOLO</i> .....	6
2.4 Arduino Uno.....	7
2.5 Motor Servo.....	7
2.6 Arduino IDE ( <i>Integrated Development Environment</i> ) .....	8
2.7 <i>Pytorch</i> .....	8
2.8 <i>Python</i> .....	9
<b>BAB III ANALISIS DAN PERANCANGAN .....</b>	<b>10</b>
3.1 Deskripsi Proyek Akhir.....	10
3.2 Rancangan Sistem.....	10

3.3 Flowchart .....	12
3.4 Perancangan <i>Prototype</i> .....	13
3.5 Spesifikasi Perangkat Keras ( <i>Hardware</i> ) .....	13
3.6 Spesifikasi Perangkat Lunak ( <i>Software</i> ).....	14
3.7 Script.....	15
3.8 Implementasi.....	20
<b>BAB IV ANALISIS SIMULASI PERENCANAAN.....</b>	<b>21</b>
4.1 Skema Pengujian .....	21
4.2 Akurasi Object .....	23
4.3 Akurasi Detection Object.....	23
4.4 Kinerja Alat.....	24
4.5 Pengujian sistem berbagai posisi .....	26
4.6 Pengujian takaran Makanan yang keluar .....	26
4.7 Pengujian jarak terdeteksi atau tidaknya oleh Webcam.....	27
<b>BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....</b>	<b>29</b>
5.1 Kesimpulan .....	29
5.2 Saran .....	29
<b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>	<b>36</b>
<b>LAMPIRAN.....</b>	<b>D</b>