

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 Penelitian Sebelumnya	6
Tabel 3.1 Tahapan Desain	16
Tabel 3.2 Perancangan KLQR Model 1 Simulink.....	20
Tabel 3.3. Posisi Roda	25
Tabel 3.4 Parameter sys_IP	27
Tabel 3.5 Perancangan KLQR Model 3 Simulink.....	32
Tabel 4.1 Parameter Pengujian.....	38
Tabel 4.2 Pengujian Posisi Model 1	39
Tabel 4.3 Pengujian Posisi Model 3	40