

DAFTAR TABEL

Tabel 1.1 Perbandingan biaya metode penyortiran [14].....	3
Tabel 1.2 Hasil pengambilan sampah botol plastik dan kaleng [7]	4
Tabel 1.3 Tabel jenis sampah dan nilai jualnya [16]	5
Tabel 1.4 Rata-rata poin konversi sampah pada RVM [7], [17].....	5
Tabel 1.5 Perbandingan kinerja RVM [17], [19], [20]	7
Tabel 1.6 Aspek-aspek dalam <i>constraint</i>	8
Tabel 2.1 Pemetaan kebutuhan dan kaitannya terhadap spesifikasi	10
Tabel 2.2 Verifikasi spesifikasi 1.....	13
Tabel 2.3 Verifikasi spesifikasi 2.....	14
Tabel 2.4 Verifikasi spesifikasi 3.....	14
Tabel 2.5 Verifikasi spesifikasi 4.....	15
Tabel 2.6 Verifikasi spesifikasi 5.....	15
Tabel 3.1 Rincian blok diagram <i>level 0</i>	19
Tabel 3.2 Rincian blok diagram <i>level 1</i>	20
Tabel 3.3 Rincian blok diagram <i>level 2.1</i>	21
Tabel 3.4 Rincian blok diagram <i>level 2.2</i>	22
Tabel 3.5 Rincian blok diagram <i>level 2.3</i>	23
Tabel 3.6 Rincian blok diagram <i>level 2.4</i>	24
Tabel 3.7 Pemilihan sensor berat	33
Tabel 3.8 Pemilihan sensor induktansi	34
Tabel 3.9 Pemilihan sensor jarak	35
Tabel 3.10 Pemilihan sensor cahaya.....	36
Tabel 3.11 Pemilihan sensor inframerah	37
Tabel 3.12 Pemilihan papan mikrokontroler	38
Tabel 3.13 Pemilihan modul serial komunikasi.....	39
Tabel 3.14 Pemilihan <i>e-wallet</i>	40
Tabel 3.15 Pemilihan <i>database</i>	41
Tabel 3.16 Pemilihan <i>display</i>	42
Tabel 3.17 Pemilihan <i>keypad</i>	43
Tabel 3.18 Pemilihan <i>printer</i>	44
Tabel 3.19 Pemilihan bahan RVM.....	45

Tabel 3.20 Pemilihan rangka RVM	46
Tabel 3.21 Pemilihan model <i>motor conveyor</i>	47
Tabel 3.22 Pemilihan catu daya	48
Tabel 3.23 Rangkuman hasil pemilihan komponen.....	49
Tabel 4.1 Konfigurasi pin <i>load cell</i> dan modul Hx711	57
Tabel 4.2 Konfigurasi pin modul Hx711 dan Arduino Uno	57
Tabel 4.3 Hasil uji kalibrasi pengukuran berat sampah dengan <i>load cell</i>	61
Tabel 4.4 Hasil uji kalibrasi pengukuran berat sampah dengan <i>load cell</i> dalam <i>conveyor</i>	62
Tabel 4.5 Konfigurasi pin <i>proximity</i> 1 dan Arduino Uno	63
Tabel 4.6 Konfigurasi pin <i>proximity</i> 2 dan Arduino Uno	64
Tabel 4.7 Hasil uji kalibrasi pendeteksian material sampah dengan <i>proximity</i>	67
Tabel 4.8 Kategori sampah berdasarkan ukuran.....	68
Tabel 4.9 Konfigurasi pin ultrasonik dan Arduino Uno	68
Tabel 4.10 Hasil pengujian jarak sampah	72
Tabel 4.11 Kategori sampah berdasarkan transparansi.....	73
Tabel 4.12 Konfigurasi pin LDR dan Arduino Uno	73
Tabel 4.13 Hasil pengujian transparansi sampah.....	76
Tabel 4.14 Hasil pengujian <i>conveyor</i>	81
Tabel 4.15 Konfigurasi pin Arduino Uno dan ESP8266	82
Tabel 4.16 Harga bank sampah.....	83
Tabel 4.17 Asumsi biaya operasional RVM	84
Tabel 4.18 Nilai jual sampah	85
Tabel 4.19 <i>Reward</i> RVM.....	85
Tabel 4.20 Hasil pengujian pengiriman <i>reward</i>	89
Tabel 4.21 Konfigurasi pin Arduino Uno dan LCD	90
Tabel 4.22 Konfigurasi pin Arduino Uno dan <i>printer</i>	91
Tabel 4.23 Jadwal dan target pengerjaan implementasi sistem RVM.....	92
Tabel 5.1 Pengujian spesifikasi 1.....	97
Tabel 5.2 Pengujian spesifikasi 2.....	99
Tabel 5.3 Pengujian spesifikasi 3.....	101
Tabel 5.4 Pengujian spesifikasi 4.....	103