

DAFTAR ISI

KATA PENGANTAR.....	i
ABSTRAK	iii
DAFTAR ISI.....	v
DAFTAR GAMBAR.....	vii
DAFTAR TABEL.....	viii
BAB I PENDAHULUAN.....	9
1.1. Latar Belakang	9
1.2. Rumusan Masalah	10
1.3. Tujuan dan Manfaat	10
1.4. Batasan Masalah.....	11
1.5. Metode Penelitian.....	11
1.6. Proyeksi Pengguna	12
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	13
2.1. Sistem Tenaga Listrik	13
2.2. Jaringan Listrik Distribusi.....	14
2.3. Gangguan Pada Jaringan Listrik Distribusi.....	15
2.3.1. Gangguan Hubung Singkat Satu Fasa ke Tanah	16
2.3.2. Gangguan Hubung Fasa ke Fasa	17
2.3.3. Gangguan Hubung Singkat Dua Fasa ke Tanah	17
2.3.4. Gangguan Hubung Singkat Tiga Fasa ke Tanah.....	17
2.4. <i>Computer Vision</i>	18
2.5. <i>Deep Learning</i>	18
2.6. <i>CNN (Convolutional Neural Network)</i>	19
2.7. <i>YOLO (You Only Look Once)</i>	19
2.7.1. Cara Kerja YOLO	20
2.8. Metode Evaluasi.....	21
2.9. Respon Hewan Terhadap Suara	22
2.10. Penelitian Terkait	23
BAB III PERANCANGAN SISTEM	26
3.1. Desain Sistem.....	26

3.1.1.	Diagram Blok.....	26
3.1.2.	Fungsi dan Fitur	27
3.2.	Desain Perangkat Keras	28
3.2.1.	Pemilihan Komponen.....	28
3.3.	Perhitungan Kapasitas Baterai yang Diperlukan.....	36
3.4.	Pemilihan Algoritma	37
3.5.	Desain Perangkat Lunak	38
3.6.	Jadwal Pengerjaan.....	39
BAB IV HASIL DAN ANALISIS		40
4.1.	Hasil Percobaan.....	40
4.1.1.	Pengujian Kamera Saat Gelap dan Terang.....	40
4.1.2.	Hasil <i>Training</i> Model.....	41
4.1.3.	Pengujian Akurasi Pendeteksian.....	43
4.1.4.	Pengujian dan Respon <i>Speaker</i>	46
4.1.5.	Pengujian Keseluruhan Sistem.....	47
4.1.6.	Pengujian Lapangan.....	49
4.2.	Analisis.....	50
4.2.1.	Analisis Pengujian Kamera	50
4.2.2.	Analisis Hasil Training Model	51
4.2.3.	Analisis Akurasi Pendeteksian.....	52
4.2.4.	Analisis Respon <i>Speaker</i>	53
4.2.5.	Analisis Keseluruhan Sistem.....	53
4.2.6.	Analisis Pengujian Lapangan.....	54
BAB V SIMPULAN DAN SARAN		56
5.1.	Kesimpulan	56
5.2.	Saran.....	58
DAFTAR PUSTAKA.....		59