

DAFTAR ISI

LEMBAR PERSEMBAHAN	i
LEMBAR PENGESAHAN.....	ii
KATA PENGANTAR.....	i
PERNYATAAN	ii
ABSTRAK	iii
<i>ABSTRACT</i>	iv
DAFTAR ISI	v
DAFTAR GAMBAR	vii
DAFTAR TABEL	viii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah.....	1
1.3 Tujuan.....	2
1.4 Batasan Masalah.....	2
1.5 Jadwal Pengerjaan	2
BAB II TINJAUAN PUSTAKA DAN DASAR TEORI	3
2.1 Tinjauan Pustaka	3
2.2 Dasar Teori.....	4
2.2.1 DJI Tello	4
2.2.2 Tello SDK	5
2.2.3 Bahasa Pemrograman Python	5
2.2.4 OpenCV	5

2.2.5 Tkinter	6
2.2.6 Matplotlib	6
2.2.7 Sistem Kendali PID	6
BAB III ARSITEKTUR DAN PEMODELAN.....	7
3.1 Arsitektur Sistem.....	7
3.1.1 Gambaran Sistem	7
3.1.2 Blok Diagram Sistem	8
3.2 Pemodelan Sistem	8
3.2.1 Flowchart Diagram	8
3.3 Kebutuhan Perangkat Keras dan Perangkat Lunak	10
3.3.1 Perangkat Keras	10
3.3.2 Perangkat Lunak	10
BAB IV IMPLEMENTASI DAN PENGUJIAN	11
4.1 Implementasi.....	11
4.2 Pengujian.....	11
4.2.1 Pengujian Statis (Bola Diam)	11
4.2.2 Pengujian Dinamis (Bola Bergerak)	16
BAB V PENUTUP	21
5.1 Kesimpulan.....	21
5.2 Saran.....	21
DAFTAR PUSTAKA	22