

DAFTAR GAMBAR

Gambar 1. 1 Sistem kendali kendaraan listrik otonom BRIN	1
Gambar 1. 2 ECU – Setir eksisting	2
Gambar 3. 1 Diagram Blok ECU – EPS.....	10
Gambar 3. 2 <i>Flowchart</i> perancangan sistem	13
Gambar 3. 3 Desain <i>Layout</i> PCB	14
Gambar 3. 4 Area <i>Ground Non-Isolated</i>	15
Gambar 3. 5 Area <i>Ground Isolated</i>	15
Gambar 3. 6 Desain 3D <i>Layout</i> PCB Tampilan Atas	16
Gambar 3. 7 Tata letak komponen.....	16
Gambar 4. 1 Rangkaian <i>Torque</i> sensor	21
Gambar 4. 2 Rangkaian Analog to Sabertooth	23
Gambar 4. 3 Rangkaian Pengukur Tegangan	24
Gambar 4. 4 Rangkaian Sensor Arus	25
Gambar 4. 5 Rangkaian potensio steering.....	26
Gambar 4. 6 Hasil Desain PCB menggunakan <i>Isolated Power Supply</i>	27
Gambar 4. 7 Hasil Pengujian Respons Dinamis (rangkaian A1)	29
Gambar 4. 8 Hasil Pengujian Respons Dinamis (rangkaian B1).....	30
Gambar 4. 9 Data tegangan ECU A1	33
Gambar 4. 10 Data tegangan ECU B1_1.....	33
Gambar 4. 11 Data tegangan ECU B1_2.....	34
Gambar 4. 12 Data Arus ECU A1	34
Gambar 4. 13 Data Arus ECU B1_1	35
Gambar 4. 14 Data Arus ECU B1_2	35
Gambar 4. 15 Data V_DAC ECU A1.....	36
Gambar 4. 16 Data V_DAC ECU B1_1.....	36
Gambar 4. 17 Data V_DAC ECU B1_2.....	36