

# Daftar Isi

<b>ABSTRAK.....</b>	<b>I</b>
<b>ABSTRACT .....</b>	<b>II</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>III</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>IV</b>
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	<b>VI</b>
<b>DAFTAR TABEL.....</b>	<b>VII</b>
<b>DAFTAR ISTILAH.....</b>	<b>VIII</b>
<b>1. PENDAHULUAN.....</b>	<b>1</b>
1.1 LATAR BELAKANG .....	1
1.2 RUMUSAN MASALAH.....	1
1.3 TUJUAN .....	2
1.4 BATASAN MASALAH.....	2
1.5 LANGKAH PENELITIAN .....	2
<b>2. GRAVITASI .....</b>	<b>1</b>
2.1 EFEK GRAVITASI .....	1
2.1.1 <i>Gravitasi posisi diam</i> .....	1
2.1.2 <i>Gravitasi posisi bergerak</i> .....	1
2.2 PENGARUH PERPINDAHAN TEMPAT .....	2
2.2.1 <i>Percepatan</i> .....	2
2.2.2 <i>Kecepatan</i> .....	2
2.3 GRAVITASI PADA 3D .....	3
2.3.1 <i>Lingkungan 3D</i> .....	3
2.3.1.1 Koordinat posisi.....	4
2.3.1.2 Pergerakan benda.....	4
2.3.2 <i>Efek gravitasi</i> .....	5
2.3.2.1 Pengaruh percepatan.....	5
2.3.2.2 Pengaruh kecondongan.....	6
<b>3. SIMULASI EFEK GRAVITASI.....</b>	<b>8</b>
3.1 PENDEKATAN MODEL GRAVITASI .....	8
3.2 ARAH PENENTU EFEK GRAVITASI.....	8
3.2.1 <i>Atas bawah</i> .....	8
3.2.2 <i>Kanan kiri</i> .....	9
3.2.3 <i>Maju mundur</i> .....	9
3.2.4 <i>Arah gravitasi bumi</i> .....	9
3.2.5 <i>Posisi duduk simulator</i> .....	9
3.2.5.1 Terhadap pitch dan roll.....	9
3.2.5.2 Terhadap yaw.....	9
3.3 MODEL GRAVITASI.....	10
3.3.1 <i>Input</i> .....	10
3.3.2 <i>Proses</i> .....	11
3.3.3 <i>Output</i> .....	12
<b>4. DESAIN DAN IMPLEMENTASI.....</b>	<b>14</b>

4.1 STRUKTUR APLIKASI .....	14
4.2 DIAGRAM KELAS .....	14
4.3 KONTROL PESAWAT .....	15
4.4 OUTPUT .....	16
4.4.1 Arah gravitasi.....	16
4.4.2 Posisi duduk simulator.....	16
<b>5. EVALUASI .....</b>	<b>18</b>
5.1 TES OUTPUT.....	18
5.1.1 Terhadap percepatan .....	18
5.1.2 Terhadap kecondongan.....	22
5.1.2.1 Roll.....	22
5.1.2.2 Pitch .....	24
5.2 PERBANDINGAN DENGAN TEKNOLOGI SEKARANG.....	25
5.3 HASIL AKHIR .....	26
<b>6. KESIMPULAN DAN SARAN .....</b>	<b>28</b>
6.1 KESIMPULAN .....	28
6.2 SARAN .....	28
<b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>	<b>29</b>